Presseinformation 18.11.2026

SCHUNK-Spin-off für humanoide Roboterhände wird zu TACTILIA Robotics

Die im Januar 2026 gegründete SCHUNK Humanoid Robotics GmbH firmiert ab sofort als TACTILIA Robotics GmbH. Humanoide Roboter können sehen und denken, aber noch nicht zuverlässig greifen. TACTILIA mit Sitz in München bringt dafür die modulare, robuste und flexible Roboterhand auf den Markt.

Seit der Gründung Anfang des Jahres hat das Tech-Spin-off von SCHUNK die Entwicklung seiner Roboterhandplattform vorangetrieben und am neuen Standort in München die dafür notwendigen Strukturen aufgebaut. Der neue Name TACTILIA leitet sich vom Lateinischen „tactilis“ = „taktil“ ab und verweist auf den Tastsinn und Berührung. Damit steht der Name für den entscheidenden Moment: die Berührung von Roboterhand und Objekt. Geleitet wird TACTILIA von CEO Dr. Markus Netzer. Gemeinsam mit Kristina I. Schunk, CEO von SCHUNK, gab er am SCHUNK-Hauptsitz in Lauffen am Neckar den Startschuss für den Auftritt unter dem neuen Namen.

Die Hand als Schlüssel zur Automatisierung

Humanoide Roboter machen große Fortschritte beim Sehen, Verstehen und Bewegen. Beim Greifen und Handhaben von Objekten stoßen sie jedoch noch häufig an Grenzen. Hier setzt TACTILIA an: Das Unternehmen entwickelt Roboterhände für industrielle Anwendungen, die unterschiedlichste Bauteile und Gegenstände sicher greifen und gezielt positionieren können. Die Hände lassen sich unabhängig vom Robotertyp einsetzen, von humanoiden Robotern über Cobots bis hin zu mobilen Manipulatoren.

„Der Roboterarm hat die Industrie verändert. Die Roboterhand wird das Gleiche tun. Wir wollen, dass diese Technologie aus Europa kommt“, sagt Dr. Markus Netzer, CEO von TACTILIA.

Im Mittelpunkt der Entwicklung steht eine modulare Roboterhand, die vielfältige Aufgaben in Produktion und Logistik automatisiert. Sie vereint moderne Fertigungstechnologien, Mechanik, Aktorik und Sensorik mit Physical AI und Software. Entwicklung, Training und Validierung orientieren sich dabei konsequent an realen industriellen Anforderungen.

„Roboterhände eröffnen neue Automatisierungsmöglichkeiten, besonders bei Aufgaben, die bisher viel manuelle Geschicklichkeit erfordern. Damit daraus echter Nutzen entsteht, müssen sie einfach integrierbar und im Dauereinsatz verlässlich sein. Darauf konzentriert sich TACTILIA“, sagt Timo Gessmann, CTO von SCHUNK.

Eigenständig mit starkem Fundament

TACTILIA agiert als eigenständiges Unternehmen und nutzt zugleich die Stärken von SCHUNK. Dazu gehören die 15 SCHUNK CoLabs weltweit, in denen die Roboterhand gemeinsam mit Kunden praxisnah erprobt und gezielt für konkrete Anwendungen weiterentwickelt wird.
„Mit TACTILIA geben wir einem hoch spezialisierten Team den unternehmerischen Freiraum, leistungsfähige Roboterhände schnell in die industrielle Anwendung zu bringen. Dabei profitiert es von unserer langjährigen Erfahrung in der Greif- und Automatisierungstechnik und unserem tiefen Verständnis für die Anforderungen unserer Kunden in unterschiedlichen Branchen. Unser Ziel ist eine Roboterhand, die in der Praxis überzeugt“, sagt Kristina I. Schunk, CEO von SCHUNK.

Seinen Standort hat das Unternehmen im Münchner Arabellapark. Die Entscheidung für München fiel bewusst: Die Stadt bietet ein starkes Umfeld aus Hochschulen, Forschungseinrichtungen und Robotikunternehmen sowie Zugang zu exzellenten Talenten. Damit sind wichtige Voraussetzungen für den weiteren Teamaufbau, das Wachstum und die technologische Weiterentwicklung geschaffen.

Zur Person: Dr. Markus Netzer

Dr. Markus Netzer ist seit dem 1. November 2026 CEO von TACTILIA. Zuvor war er Vice President Manufacturing bei Rolls-Royce Solutions in Friedrichshafen und verantwortete dort die Hochpräzisionsfertigung mit mehr als 300 Mitarbeitenden. In früheren Positionen sammelte er internationale Führungserfahrung in der Produktionsplanung und Fertigungsoptimierung. Netzer promovierte am Karlsruher Institut für Technologie (KIT) im Bereich Künstliche Intelligenz in der Produktion. An der Hochschule Aalen lehrt er Production Management.

Über TACTILIA Robotics

TACTILIA wurde im Januar 2026 als Tech-Spin-off der SCHUNK SE & Co. KG gegründet.
Das Unternehmen mit Sitz in München entwickelt eine modulare Roboterhandplattform für industrielle Anwendungen mit humanoiden Robotern, Cobots und klassischen Industrierobotern.
CEO ist Dr. Markus Netzer.
tactilia-robotics.com

Über SCHUNK – globaler Technologiepionier für die produzierende Industrie
Als Technologiepionier im Bereich der Spanntechnik, Greiftechnik und Automatisierungstechnik schafft SCHUNK mit seinem Portfolio aus Komponenten, Engineering-Kompetenz und Maschinen Produktivitätsgewinne für seine Kunden und Partner in der Industrie – und dies seit über 80 Jahren. Hierfür engagieren sich weltweit 3.700 Mitarbeitende in 10 Werken und 34 eigenen Ländergesellschaften gemeinsam mit Vertriebspartnern in 75 Ländern. Aus der engen Partnerschaft mit seinen Kunden und der Zusammenarbeit in Innovationsnetzwerken entwickelt SCHUNK Zukunftstechnologien für zahlreiche Branchen wie Automotive, E-Mobility, Life Science, Aerospace und Electronics.
schunk.com

Bildunterschriften:



Aus SCHUNK Humanoid Robotics wird TACTILIA Robotics. Das SCHUNK-Spin-off mit Sitz in München entwickelt eine modulare Roboterhand für vielfältige Aufgaben in Produktion und Logistik und baut dabei auf dem starken SCHUNK-Fundament auf.

(v.l.n.r.) Timo Gessmann, CTO SCHUNK, Kristina I. Schunk, CEO SCHUNK, und Dr. Markus Netzer, CEO TACTILIA

Bildquelle: SCHUNK SE & Co. KG

Start_TACTILIA_Robotics_11_2026.jpg



Kristina I. Schunk, CEO SCHUNK, und Dr. Markus Netzer, CEO TACTILIA, geben am SCHUNK-Hauptsitz den Startschuss für TACTILIA Robotics.

Bildquelle: SCHUNK SE & Co. KG

SCHUNK_TACTILIA_Robotics_11_2026.jpg

Kontakt:

SCHUNK SE & Co. KG
Spanntechnik | Greiftechnik | Automatisierungstechnik
Kathrin Müller
Global Brand & Corporate Communications Office
Tel. +49-7133-103-2327
kathrin.mueller@de.schunk.com
schunk.com

TACTILIA Robotics GmbH
Michael Bräuhauser
Marketing & Content Lead
michael.braeuhauser@tactilia-robotics.com
Tel. +49-7133-103-2327
tactilia-robotics.com

Belegexemplar:

Bitte senden Sie im Falle einer Veröffentlichung ein Belegexemplar an folgende Adresse:

SCHUNK SE & Co. KG
Spanntechnik | Greiftechnik | Automatisierungstechnik
Astrid Häberle
Bahnhofstr. 106 – 134
D-74348 Lauffen/Neckar
astrid.haeberle@de.schunk.com